

## 問題

### Q1. ☆問題(もんだい)☆

次(つぎ)のうち、マイロの動き方(うごきかた)について、プログラムで変える(かえる)ことができるものはどれかな。  
あてはまるものすべてにチェックをつけよう。

\* (複数選択)

前(まえ)と後ろ(うしろ)の進む向き(すすむむき)

進む速さ(すすむはやさ)

進む時間(すすむじかん)

タイヤの大きさ(おおきさ)

## 正解

- ✓ 前(まえ)と後ろ(うしろ)の進む向き(すすむむき)
- ✓ 進む速さ(すすむはやさ)
- ✓ 進む時間(すすむじかん)  
タイヤの大きさ(おおきさ)

## 解説

“プログラム”で変える(かえる)ことができるのは、  
「進む向き(すすむむき)」「進む速さ(すすむ速さ)」「進む時間(すすむじかん)」  
の3つだよ。

タイヤの大きさは、ブロックの組み立て(くみたて)のときに変える(かえる)こともできるけれど、  
プログラムで変える(かえる)わけではないね。

# 問題

## Q2. ☆問題(もんだい)☆

次のうち、マイロを動かす(うごかす)ために必要(ひつよう)なものはどれかな。  
あてはまるものすべてにチェックをつけよう。

\* (複数選択)

定規(じょうぎ)

タブレットとWeDo 2.0のアプリ

モーターとスマートハブを結ぶ(むすぶ)ケーブル

モーターの回転(かいてん)をタイヤに伝える(つたえる)ゴムバンド

モータを動かす(うごかす)電気(でんき)の力(ちから) (電池(でんち))

## 正解

定規(じょうぎ)

- ✓ タブレットとWeDo 2.0のアプリ
- ✓ モーターとスマートハブを結ぶ(むすぶ)ケーブル
- ✓ モーターの回転(かいてん)をタイヤに伝える(つたえる)ゴムバンド
- ✓ モータを動かす(うごかす)電気(でんき)の力(ちから) (電池(でんち))

## 解説

ひとつずつ確認(かくにん)していこう。

「定規(じょうぎ)」は、長さ(ながさ)を測る(はかる)ために使う(つかう)けど、マイロが動くか(うごくか)どうかには関係(かんけい)ないね。

「タブレットとWeDo 2.0のアプリ」がないと、マイロのプログラムが作れない(つくれない)から必要(ひつよう)だね。

「モーターとスマートハブを結ぶ(むすぶ)ケーブル」がないと、モーターは動かないよ(うごかないよ)。だから、必要(ひつよう)だね。

「モーターの回転(かいてん)をタイヤに伝える(つたえる)ゴムバンド」がないと、モーターが回ってもタイヤは回らないよ。だから、必要(ひつよう)だね。

「モータを動かす(うごかす)電気(でんき)の力(ちから) (電池(でんち))」がないと、モーターは動かないね。だから、必要(ひつよう)だね。

# 問題



## Q3. ☆問題(もんだい)☆

上(うえ)のプログラムを動かす(うごかす)と、マイロは何(なに)をするかな。  
正しい(ただしい)ものをえらぼう。

\*

しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)を反対(はんたい)にして同じ(おなじ)だけ進む(すすむ)

しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)は同じ(おなじ)で同じ(おなじ)だけ進む(すすむ)

しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)を反対(はんたい)にして長く(ながく)進む(すすむ)

しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)は同じ(おなじ)で長く(ながく)進む

## 正解

しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)を反対(はんたい)にして同じ(おなじ)だけ進む(すすむ)

しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)は同じ(おなじ)で同じ(おなじ)だけ進む(すすむ)

✓ しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)を反対(はんたい)にして長く(ながく)進む(すすむ)

しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)は同じ(おなじ)で長く(ながく)進む

## 解説

正しいのは(ただしのは)、

「しばらく進んだ(すすんだ)あと、進む向き(すすむむき)を反対(はんたい)にして長く(ながく)進む(すすむ)」

だね。

下の図(したのず)を見ながら(みながら)、確認(かくにん)していこう。

1番目(ばんめ)と4番目(ばんめ)のプログラミングブロックをくらべると、向きが反対(むきがはんたい)だね。だから、

とちゅうから反対(はんたい)に進むよ(すすむよ)。

3番目(ばんめ)と6番目(ばんめ)のプログラミングブロックをくらべると、時間(じかん)が「3秒(びょう)」と「6秒(びょう)」なので、

向き(むき)を変えて(かえて)からのほうが長く(ながく)進むよ(すすむよ)。

