

本科 0 期 1 月度

解答

Z 会東大進学教室

難関大物理／難関大物理 T



1 章 等加速度直線運動

問題

■ 演習

【1】

《解答》

(1) $t = 3.0$ のときの加速度は

$$a = \frac{4.0 - 0}{7.0 - 0} \approx 0.57 \text{ m/s}^2$$

$t = 0$ から $t = 12$ までの平均加速度は

$$a = \frac{4.0 - 0}{12 - 0} \approx 0.33 \text{ m/s}^2$$

(2) $v - t$ グラフの傾きが加速度を表すから、最も傾斜が急な部分 $24 \leq t \leq 26$ において最も加速度の大きさが大きい。

$$a = \frac{-3.0 - 0}{26 - 24} = -1.5$$

$\therefore$ 24 秒から 26 秒まで, 下向き, 1.5 m/s^2

(3)

$$0 \leq t < 7.0 \quad a = \frac{4.0 - 0}{7.0 - 0} \approx 0.57$$

$$7.0 \leq t < 12 \quad a = \frac{4.0 - 4.0}{12 - 7.0} = 0$$

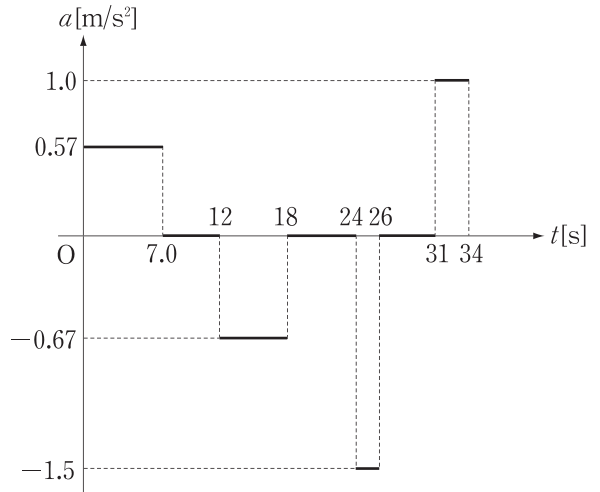
$$12 \leq t < 18 \quad a = \frac{0 - 4.0}{18 - 12} \approx -0.67$$

$$18 \leq t < 24 \quad a = \frac{0 - 0}{24 - 18} = 0$$

$$24 \leq t < 26 \quad a = \frac{-3.0 - 0}{26 - 24} = -1.5$$

$$26 \leq t < 31 \quad a = \frac{-3.0 - (-3.0)}{31 - 26} = 0$$

$$31 \leq t \leq 34 \quad a = \frac{0 - (-3.0)}{34 - 31} = 1.0$$



(4) $t = 32$ のときの加速度は

$$a = \frac{0 - (-3.0)}{34 - 31} = 1.0$$

よって、 $t = 32$ における速度は、 $t = 31$ における速度を v_0 とすると

$$v = v_0 + a\Delta t = -3.0 + 1.0 \times (32 - 31) = -2.0$$

$\therefore$ 速度 -2.0 m/s , 加速度 1.0 m/s^2 , 運動状態：減速しながら下降

(5)

$$\left. \begin{array}{l} 0 \leq t < 18 \cdots \text{上昇} \\ 18 \leq t < 24 \cdots \text{停止} \\ 24 \leq t < 34 \cdots \text{下降} \\ 34 = t \cdots \text{停止} \end{array} \right\}$$

よって, $t = 18$ のとき最高点となる.

また, 上昇距離は $0 \leq t \leq 18$ における $v-t$ グラフの面積として計算されるから

$$\{(12 - 7.0) + (18 - 0)\} \times 4.0 \times \frac{1}{2} = 46$$

$\therefore$ 18 秒後, 高さ 46 m

(6) (5) と同様に考えると, $24 \leq t \leq 34$ における下降距離は

$$\{(31 - 26) + (34 - 24)\} \times 3.0 \times \frac{1}{2} = 22.5$$

よって,

$$46 + 22.5 = \underline{68.5 \text{ m}}$$

(7) (5)(6) より

$$46 - 22.5 = \underline{23.5 \text{ m}}$$

【2】

《解答》

(1) $v = v_0 + (-g)t = \underline{v_0 - gt}$

(2) 最高点に達するとき $v = 0$ となるので, $t = t_1$ のとき $v = 0$ であるから, (1) より

$$0 = v_0 - gt_1 \quad \therefore \quad t_1 = \underline{\frac{v_0}{g}}$$

(3) $h = v_0t + \frac{1}{2}(-g)t^2 = \underline{v_0t - \frac{1}{2}gt^2}$

(4) $t = t_1$ のとき $h = h_1$ であるから, (2)(3) より

$$h_1 = v_0t_1 - \frac{1}{2}gt_1^2 = v_0 \left(\frac{v_0}{g} \right) - \frac{1}{2}g \left(\frac{v_0}{g} \right)^2 = \underline{\frac{v_0^2}{2g}}$$

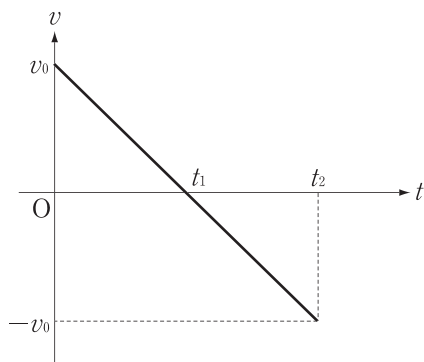
(5) $t = t_2$ のとき $h = 0$ であるから, (3) より

$$0 = v_0t_2 - \frac{1}{2}gt_2^2 \quad \therefore \quad t_2 = \underline{\frac{2v_0}{g}} (= 2t_1)$$

(6) $t = t_2$ のとき $v = v_2$ であるから, (1)(5) より

$$v_2 = v_0 - gt_2 = v_0 - g \left(\frac{2v_0}{g} \right) = \underline{-v_0}$$

(7)



添削課題

《解答》

- (1) エレベーターの初速度を v_0 , 動き始めてからの時間を t , 求める速さを v とすると

$$v = v_0 + at = 0 + a \times 5 = \underline{5a \text{ [m/s]}}$$

- (2) 求める高さを x とすると

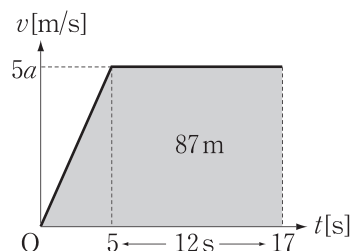
$$x = v_0 t + \frac{1}{2} at^2 = 0 \times 5 + \frac{1}{2} \times a \times 5^2 = \underline{\frac{25}{2} a \text{ [m]}}$$

- (3) $v-t$ グラフの面積が移動距離を表すから

$$5a \times 5 \times \frac{1}{2} + 5a \times 12 = 87 \quad \therefore \quad a = \underline{1.2 \text{ m/s}^2}$$

一定の速さで上昇した距離は

$$5a \times 12 = 5 \times 1.2 \times 12 = \underline{72 \text{ m}}$$



- (4) 加速度 b で上昇した距離は $105 - 87 = 18 \text{ m}$

この間, 速さが $(5 \times 1.2 =) 6 \text{ m/s}$ から 0 m/s になったから ($v^2 - v_0^2 = 2ax$ を用いると)

$$0^2 - 6^2 = 2 \times b \times 18 \quad \therefore \quad b = -1 \quad \underline{\text{下向きに } 1 \text{ m/s}^2}$$

- (5) 加速度 b で上昇した時間を t とすると $\left(\frac{\Delta v}{\Delta t} = a \text{ を用いると} \right)$

$$\frac{0 - 6}{t} = -1 \quad \therefore \quad t = 6$$

$$5 + 12 + 6 = \underline{23 \text{ 秒}}$$

配点

(1), (2) 15 点

(3) 30 点

(4), (5) 20 点

2章 放物運動

問題

■演習

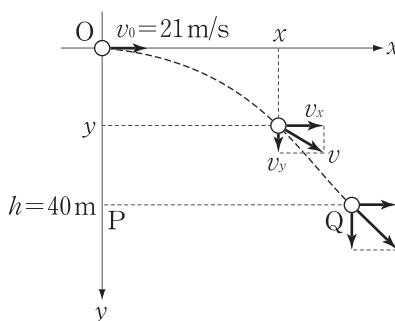
【1】

《解答》

- (1) 右図のように座標軸を設定すると、投げてから t 秒後の小球の位置は

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} v_0 \\ 0 \end{pmatrix} t + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ g \end{pmatrix} t^2$$

$$\therefore \begin{cases} x = v_0 t \\ y = \frac{1}{2} g t^2 \end{cases}$$



地面に当たるまでの時間を t_1 [s] とおくと $t = t_1$ のとき $y = h$ であるから

$$h = \frac{1}{2} g t_1^2$$

$$\therefore t_1 = \sqrt{\frac{2h}{g}} = \sqrt{\frac{2 \times 40}{9.8}} = \sqrt{\frac{400}{49}} = \frac{20}{7.0} \approx \underline{2.9 \text{ s}}$$

- (2) 求める距離を x_1 [m] とおくと

$$x_1 = v_0 t_1 = 21 \times \frac{20}{7.0} = \underline{60 \text{ m}}$$

- (3) 投げてから t 秒後の小球の速度は

$$\begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ g \end{pmatrix} t \quad \therefore \begin{cases} v_x = v_0 \\ v_y = gt \end{cases}$$

$t = t_1$ のとき $v_x = v_0 = 21 \text{ m/s}$, $v_y = g t_1 = 9.8 \times \frac{20}{7.0} = 28 \text{ m/s}$ であるから

$$v = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \underline{35 \text{ m/s}}, \quad \tan \theta = \frac{v_y}{v_x} = \frac{28}{21} \approx \underline{1.3}$$

- (4) 地面に当たるときの速度の y 成分は変化しないので, $v_y = 28 \text{ m/s}$

$$\theta = 45^\circ \text{ のとき, } \tan 45^\circ = \frac{v_y}{v_0'} = 1.0 \quad \therefore v_0' = v_y = \underline{28 \text{ m/s}}$$

【2】

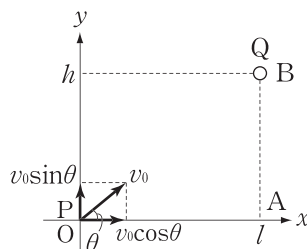
《解答》

- (1) 図のように座標軸を設定すれば、時刻 t [s] における P と Q の位置は

$$\text{P の位置} \quad \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} v_0 \cos \theta \\ v_0 \sin \theta \end{pmatrix} t + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix} t^2$$

$$\text{Q の位置} \quad \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} l \\ h \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} t + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix} t^2$$

$$\begin{cases} x = v_0 \cos \theta \cdot t \\ y = v_0 \sin \theta \cdot t - \frac{1}{2} g t^2 \end{cases} \quad \begin{cases} x = l \\ y = h - \frac{1}{2} g t^2 \end{cases}$$



Q に P が命中するということは、同時刻に P の座標と Q の座標が等しくなるということなので

$$\begin{cases} v_0 \cos \theta \cdot t = l & \dots \text{①} \\ v_0 \sin \theta \cdot t - \frac{1}{2} g t^2 = h - \frac{1}{2} g t^2 & \dots \text{②} \end{cases}$$

①より $t = \frac{l}{v_0 \cos \theta}$ を②に代入して整理すると $\tan \theta = \frac{h}{l}$

■解説 (1) の答え $\tan \theta = \frac{h}{l}$ を満たす θ の方向は O → Q 方向。

これは、P を Q が落下する前の位置 B に向けて発射すれば命中するということを表す。

(2) $\tan \theta = \frac{h}{l}$ より $\cos \theta = \frac{l}{\sqrt{l^2 + h^2}}$

よって、命中するまでの時間を t_1 [s] とすると

$$t_1 = \frac{l}{v_0 \cos \theta} = \frac{\sqrt{l^2 + h^2}}{v_0}$$

- (3) Q が地面に落下するまでに命中しなければならないので、Q が地面に落下するまでの時間を t_2 [s] とすると

$$h - \frac{1}{2} g t_2^2 = 0 \quad \therefore \quad t_2 = \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

よって、 $\sqrt{\frac{2h}{g}} \geq \frac{\sqrt{l^2 + h^2}}{v_0} \quad \therefore \quad v_0 \geq \sqrt{\frac{(l^2 + h^2)g}{2h}}$

- (4) P が水平方向から Q に命中するということは、P が最高点に達したときに Q に命中するということであるから、P が最高点に達するまでの時間を t_3 [s] とすると

$$0 = v_0 \sin \theta - g t_3 \quad \therefore \quad t_3 = \frac{v_0 \sin \theta}{g}$$

$$\text{また, } \tan \theta = \frac{h}{l} \text{ より } \sin \theta = \frac{h}{\sqrt{l^2 + h^2}} \quad \therefore \quad t_3 = \frac{hv_0}{g\sqrt{l^2 + h^2}}$$

この時間が命中するまでの時間 t_1 に等しければいいから

$$\frac{hv_0}{g\sqrt{l^2 + h^2}} = \frac{\sqrt{l^2 + h^2}}{v_0} \quad \therefore \quad v_0 = \sqrt{\frac{(l^2 + h^2)g}{h}}$$

(5) P を発射してから t' [s] 後における, P, Q の速度は

$$\text{P の速度} \quad \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_0 \cos \theta \\ v_0 \sin \theta \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix} t' \quad \therefore \quad \begin{cases} v_x = v_0 \cos \theta \\ v_y = v_0 \sin \theta - gt' \end{cases}$$

$$\text{Q の速度} \quad \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix} t' \quad \therefore \quad \begin{cases} v_x = 0 \\ v_y = -gt' \end{cases}$$

よって, Q に対する P の相対速度の

$$\text{水平方向成分の大きさ} \quad |v_0 \cos \theta| = \underline{v_0 \cos \theta}$$

$$\text{鉛直方向成分の大きさ} \quad |v_0 \sin \theta - gt' - (-gt')| = \underline{v_0 \sin \theta}$$

(6) (5) より, Q に対する P の相対速度は各成分ともに時間 t によらない定数なので, Q から見ると P は, 速さ $v_0 \left(= \sqrt{(v_0 \cos \theta)^2 + (v_0 \sin \theta)^2} \right)$ の等速直線運動 で近づいて来るように見える.

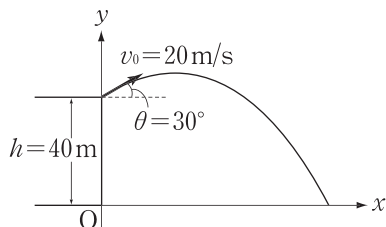
添削課題

《解答》

(1)(2) 図のように座標軸をとると

$$\text{速度} \quad \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_0 \cos \theta \\ v_0 \sin \theta \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix} t$$

$$\text{位置} \quad \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ h \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} v_0 \cos \theta \\ v_0 \sin \theta \end{pmatrix} t + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix} t^2$$



$$(1) \quad \begin{cases} v_x = v_0 \cos \theta = 20 \times \frac{\sqrt{3}}{2} = 10\sqrt{3} & \therefore v_x = \underline{10\sqrt{3} \text{ [m/s]}} \cdots \textcircled{1} \\ v_y = v_0 \sin \theta - gt = 20 \times \frac{1}{2} - 10t = 10 - 10t & \therefore v_y = \underline{10 - 10t \text{ [m/s]}} \cdots \textcircled{2} \end{cases}$$

$$(2) \quad \begin{cases} x = v_0 \cos \theta \cdot t = 20 \times \frac{\sqrt{3}}{2} t = 10\sqrt{3}t & \therefore x = \underline{10\sqrt{3}t \text{ [m]}} \cdots \textcircled{3} \\ y = h + v_0 \sin \theta \cdot t - \frac{1}{2}gt^2 = 40 + 20 \times \frac{1}{2}t - \frac{1}{2} \times 10t^2 \\ = 40 + 10t - 5t^2 & \therefore y = \underline{-5t^2 + 10t + 40 \text{ [m]}} \cdots \textcircled{4} \end{cases}$$

(3) 「最高点に到達した」とき $v_y = 0$ であるから

$$\textcircled{2} \text{より} \quad v_y = 10 - 10t = 0 \quad \therefore t = \underline{1.0 \text{ s}}$$

$$\textcircled{4} \text{より} \quad y = -5 \times 1.0^2 + 10 \times 1.0 + 40 = \underline{45 \text{ m}}$$

(4) 「地面に到達した」とき $y = 0$ であるから

$$\textcircled{4} \text{より} \quad y = -5t^2 + 10t + 40 = 0$$

$$t^2 - 2t - 8 = 0$$

$$(t + 2)(t - 4) = 0 \quad t > 0 \text{ より} \quad t = \underline{4.0 \text{ s}}$$

$$\textcircled{3} \text{より} \quad x = 10\sqrt{3} \times 4.0 = \underline{40\sqrt{3} \text{ m}}$$

配点

(1), (2) 30 点

(3), (4) 20 点

3章 力とつり合い

問題

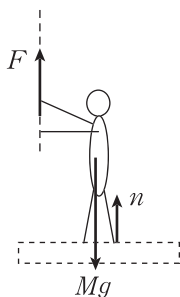
■ 演習

【1】

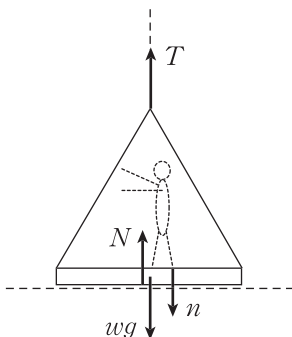
《解答》

鉛直上向きを正として，人が板から受けている力の大きさを n [N]，板が地面から受けている力の大きさを N [N]，動滑車と板をつるしているロープの間の綱の張力の大きさを T [N] とすると

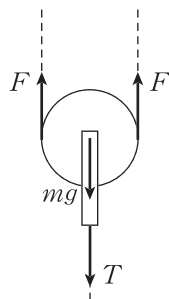
人に働く力のつり合い



板および板をつるしているロープに働く力のつり合い



動滑車に働く力のつり合い



$$F + n + (-Mg) = 0 \cdots \textcircled{1} \quad T + N + (-n) + (-wg) = 0 \cdots \textcircled{2} \quad 2F + (-T) + (-mg) = 0 \cdots \textcircled{3}$$

(1) ①より $n = Mg - F$ [N]

(2) ①+②+③より $3F + N - (M + m + w)g = 0 \quad \therefore N = \frac{(M + m + w)g - 3F}{1}$ [N]

<注意> 人が綱を F の力で引くとき，作用反作用の法則から人は綱に F の力で引かれます。

(3) 人が板とともに上昇し始める条件は， $N = 0$ ， $n > 0$ となることであるから

(1) より $n = Mg - F > 0 \quad \therefore F < Mg$

(2) より $N = (M + m + w)g - 3F = 0 \quad \therefore \frac{(M + m + w)g}{3} = F$

よって， $\frac{(M + m + w)g}{3} = F < Mg$ であるから $\frac{(M + m + w)g}{3} < Mg$ である条件が必要となり

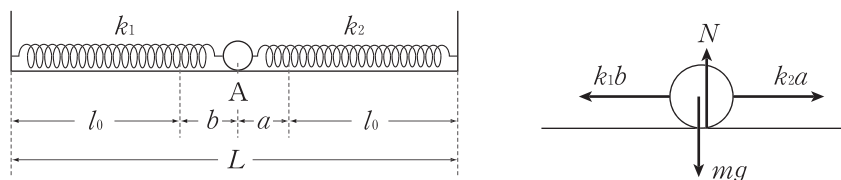
$$\frac{(M + m + w)g}{3} < Mg$$

$$(M + m + w)g < 3Mg \quad \therefore \underline{m + w < 2M}$$

【2】

《解答》

(1)



ばね定数 k_1 のばねの伸びを b とすると、おもりに働く水平方向の力のつりあいより

$$-k_1 b + k_2 a = 0$$

ここで、 $2l_0 + a + b = L$ であるから $b = L - 2l_0 - a$

よって、 $-k_1(L - 2l_0 - a) + k_2 a = 0$

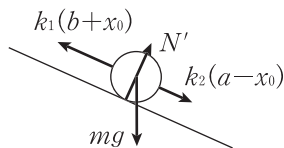
$$(k_1 + k_2)a = k_1(L - 2l_0) \quad \therefore \quad a = \frac{k_1}{k_1 + k_2}(L - 2l_0)$$

また、おもりを A からばねの方向に沿って右に x だけ動かしたとすると、

$$\begin{aligned} F &= -k_1(b + x) + k_2(a - x) \\ &= -k_1(L - 2l_0 - a + x) + k_2(a - x) \\ &= -(k_1 + k_2)x + (k_1 + k_2)a - k_1(L - 2l_0) \\ &= -(k_1 + k_2)x + (k_1 + k_2) \cdot \frac{k_1}{k_1 + k_2}(L - 2l_0) - k_1(L - 2l_0) = \underline{\underline{-(k_1 + k_2)x}} \end{aligned}$$

※ 答えの符号(マイナス)は、おもりがばねから受ける力 F が変位 x と逆向きであることを表しており、 x が正の値をとるとき F は負の値をとり、 x が負の値をとるとき F は正の値をとるということになります。この結果は、おもりを A からばねの方向に沿って左に x だけ動かしたと設定しても結果は同じです。

(2) 斜面に沿って下向きを正とすると，おもりに働く斜面に沿って下向きの力のつりあいより



$$mg \sin \theta - k_1(b + x_0) + k_2(a - x_0) = 0$$

$$mg \sin \theta - k_1(L - 2l_0 - a + x_0) + k_2(a - x_0) = 0$$

$$mg \sin \theta - (k_1 + k_2)x_0 + (k_1 + k_2)a - k_1(L - 2l_0) = 0$$

$$mg \sin \theta - (k_1 + k_2)x_0 + (k_1 + k_2) \cdot \frac{k_1}{k_1 + k_2}(L - 2l_0) - k_1(L - 2l_0) = 0$$

$$(k_1 + k_2)x_0 = mg \sin \theta \quad \therefore \quad x_0 = \frac{mg \sin \theta}{k_1 + k_2}$$

<参考> (2) では，おもりに働く重力が斜面に沿って下向きにおもりを $mg \sin \theta$ の力で引くと，おもりはばねから $mg \sin \theta$ の力で斜面に沿って上向きに引かれるので，(1) の x が (2) の x_0 となるとき，(1) の F は (2) においては $-mg \sin \theta$ であるから

$$F = -(k_1 + k_2)x \quad \text{より}$$

$$-mg \sin \theta = -(k_1 + k_2)x_0 \quad \therefore \quad x_0 = \frac{mg \sin \theta}{k_1 + k_2}$$

として求めることもできます。

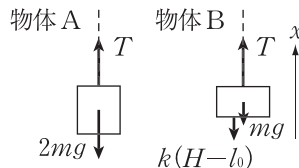
添削課題

《解答》

- (1) 鉛直上向きに x 軸をとり、糸の張力の大きさを T とすると物体 A, B に働く力のつり合いより

$$T + (-2mg) = 0 \cdots \textcircled{1}$$

$$T + (-mg) + \{-k(H - l_0)\} = 0 \cdots \textcircled{2}$$

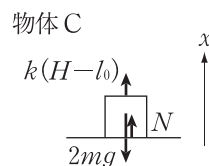


② - ① より

$$mg - k(H - l_0) = 0 \quad \therefore \quad H = l_0 + \frac{mg}{k}$$

- (2) 鉛直上向きに x 軸をとり、物体 C に働く垂直抗力を N とすると、物体 C に働く力のつり合いより

$$k(H - l_0) + N + (-2mg) = 0 \cdots \textcircled{3}$$



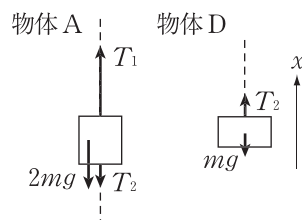
(1) の結果と③より

$$k\left(l_0 + \frac{mg}{k} - l_0\right) + N + (-2mg) = 0 \quad \therefore \quad N = mg$$

- (3) 物体 A, B 間の糸の張力の大きさを T_1 、物体 A, D 間の糸の張力の大きさを T_2 とすると、物体 A, D に働く力のつりあいより

$$T_1 + (-T_2) + (-2mg) = 0 \cdots \textcircled{4}$$

$$T_2 + (-mg) = 0 \cdots \textcircled{5}$$



④ + ⑤ より

$$T_1 = 3mg$$

- (4) 物体 B の位置を x_0 とすると、物体 B が受ける力のつり合いより

$$T_1 + (-mg) + \{-k(H + x_0 - l_0)\} = 0 \cdots \textcircled{6}$$

⑥に (3) の結果を代入し、さらに (1) の結果を代入すると

$$3mg - mg - k\left(l_0 + \frac{mg}{k} + x_0 - l_0\right) = 0 \quad \therefore \quad x_0 = \frac{mg}{k}$$

配点

(1), (2), (3), (4) 各 25 点



会員番号	
------	--

氏 名	
-----	--